

Solución al problema 3.11

El problema se resuelve empleando el programa CBARRAS para la HP 49G, que puede ser bajado del sitio <http://fenix.uam.mx/romy>

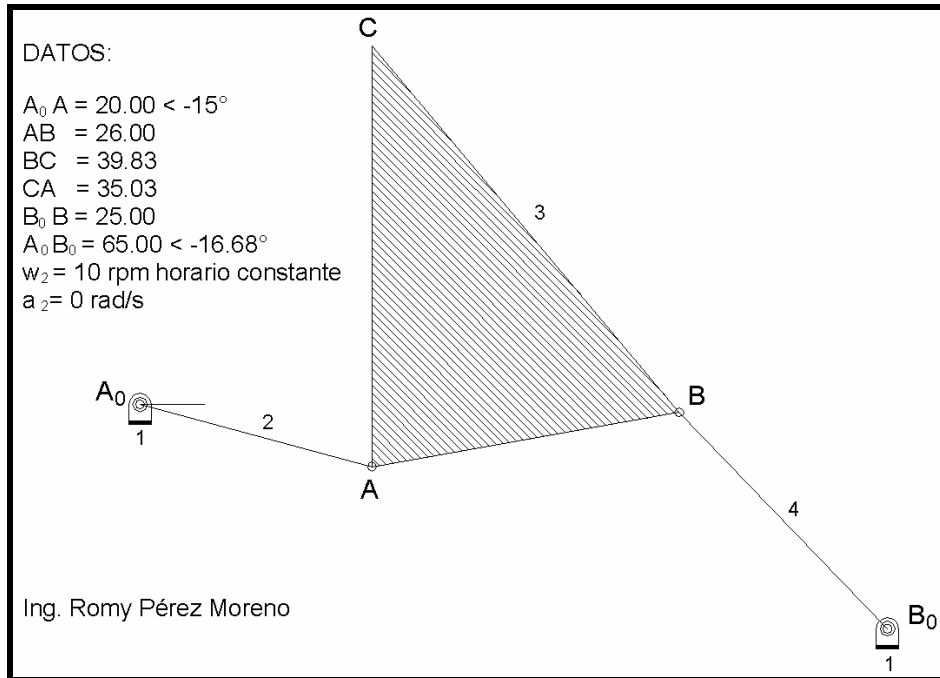


Figura 1. Problema 3.11.

Captura de datos.



Figura 2. Longitudes ingresadas.



Figura 3. Valores angulares.



Figura 4. Selección de configuración.

Resultados.

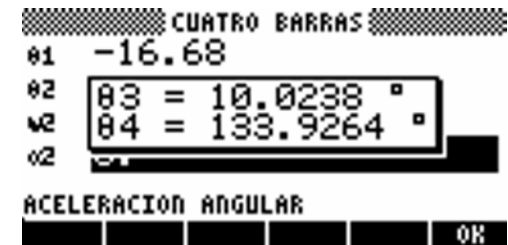


Figura 5. Resultados de posición.

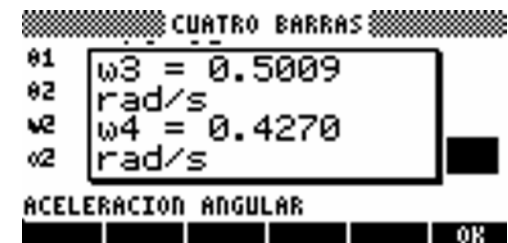


Figura 6. Resultados de velocidades angulares en rad/s.

```

CUATRO BARRAS
01 -16.68
02
03 = 4.7836 RPM
04 = 4.0771 RPM
05
ACELERACION ANGULAR
OK

```

Figura 7. Resultados de velocidades angulares en rpm.

Las aceleraciones angulares se muestran en rad/s².

```

CUATRO BARRAS
01 α3 = -1.2503
02 rad/s2
03 α4 = 1.3947
04 rad/s2
05
ACELERACION ANGULAR
OK

```

Figura 8. Aceleraciones angulares en rad/s².

Autor:

Ing. Romy Pérez Moreno
 Universidad Autónoma Metropolitana
 Unidad Azcapotzalco.

romy@correo.azc.uam.mx
 romy@fenix.uam.mx
<http://fenix.uam.mx/romy>

Todos los derechos reservados.