

Solución al problema 4.6

El problema se resuelve empleando el programa CBARRAS para la HP 49G, que puede ser bajado del sitio <http://fenix.uam.mx/romy>

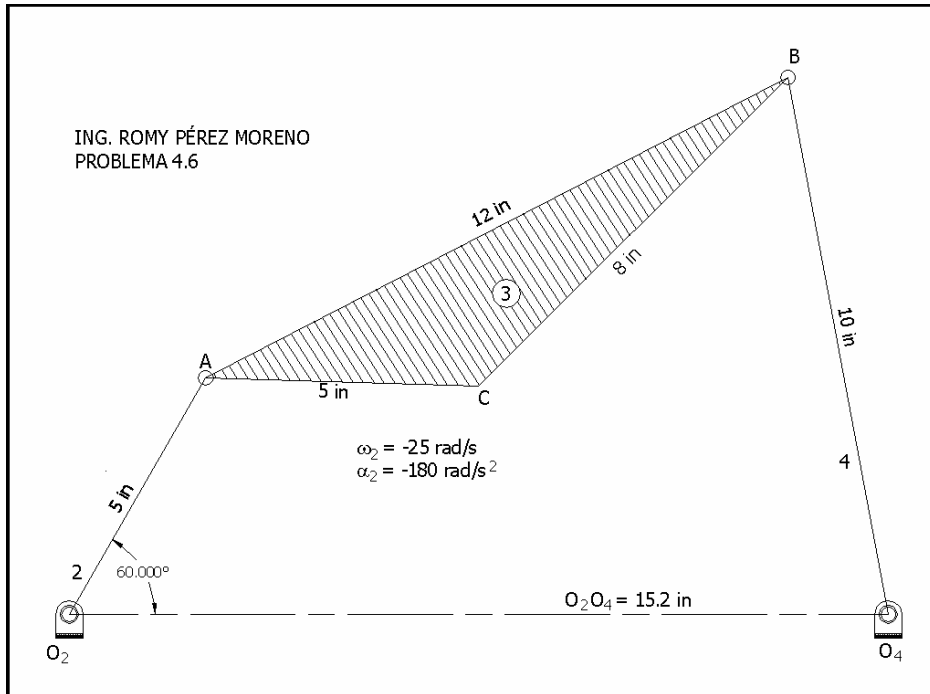


Figura 1. Problema 4.6.

Captura de datos.



Figura 2. Longitudes ingresadas.



Figura 3. Valores angulares.



Figura 4. Selección de configuración.

Resultados.



Figura 5. Resultados de posición.

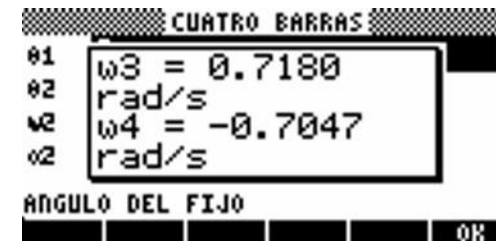


Figura 6. Resultados de velocidades angulares en rad/s.

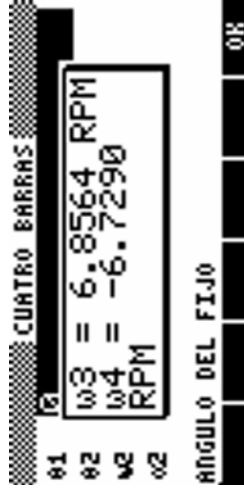


Figura 7. Resultados de velocidades angulares en rpm.

Las aceleraciones angulares se muestran en rad/s^2 .

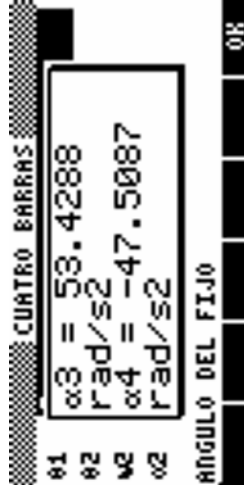


Figura 8. Aceleraciones angulares en rad/s^2 .

Autor:

Ing. Romy Pérez Moreno
Universidad Autónoma Metropolitana
Unidad Azcapotzalco.

romy@correo.azc.uam.mx
romy@fenix.uam.mx
<http://fenix.uam.mx/romy>

Todos los derechos reservados.